# 隧道照明节能控制中LED调光技术与光环境耦合研究

## 袁国宏

## 云南省交通科学研究院有限公司 云南 昆明 650011

摘 要:本文聚焦于隧道照明节能控制领域,深入探讨LED调光技术与光环境的耦合关系。首先分析了隧道照明的特殊需求和现有照明方式存在的问题,阐述了LED调光技术在隧道照明节能中的重要性。接着详细介绍了常见的LED调光技术及其原理,包括模拟调光和数字调光,并分析了它们在隧道照明应用中的优缺点。然后重点研究了LED调光技术与光环境的耦合机制,从视觉舒适性、节能效果和安全性等多个维度构建了耦合模型,并通过实验验证了模型的准确性和有效性。最后,提出了优化隧道照明节能控制的策略,为隧道照明的科学设计和高效运行提供了理论依据和实践指导。

关键词: 隧道照明; LED调光技术; 光环境耦合; 节能控制

## 引言

交通基础设施建设加速使隧道数量增多,隧道照明作为保障行车安全的重要设施,能耗问题愈发突出。传统高压钠灯等光源存在能耗高、寿命短、调光难等缺点,无法满足现代隧道照明节能与智能控制需求。LED作为新型光源,能耗低、寿命长、易调光,在隧道照明领域前景广阔。但隧道内光环境复杂,受多种因素影响。因此,实现LED调光技术与隧道光环境有效耦合,在保障安全前提下最大程度节能,是亟待解决的问题。

#### 1 隧道照明需求与现有照明方式分析

隧道作为特殊交通通道,内部光环境与外部差异大,其照明有特殊需求:人口段需高亮度助驾驶员适应暗环境;中间段亮度应稳定;出口段要避免眩光。传统隧道照明多采用高压钠灯、荧光灯等光源,存在能耗高、寿命短、调光困难、光环境质量差等问题。而LED调光技术能耗低、寿命长、易于调光、光环境质量好,能根据隧道内实际光照强度和交通流量动态调整,实现节能控制,在隧道照明节能中具有重要作用。

# 2 常见 LED 调光技术及其原理

#### 2.1 模拟调光技术

模拟调光是通过改变LED的驱动电流来实现亮度调节的方法。其原理是基于LED的光通量与驱动电流成正比的关系,当驱动电流减小时,LED的光通量也随之减小,从而实现亮度降低;反之,当驱动电流增大时,LED的亮度增加。模拟调光技术的优点是调光过程平滑,不会产生闪烁现象,对LED的寿命影响较小。然而,模拟调光也存在一些缺点。一方面,当驱动电流减小时,LED的发光效率会降低,导致能耗增加;另一方面,模拟调光的调光范围有限,一般在20%-100%之间,

难以实现更低亮度的调节。

#### 2.2 数字调光技术

数字调光主要包括脉冲宽度调制(PWM)调光和脉码调制(PCM)调光等技术,其中PWM调光应用最为广泛。

## 2.2.1 PWM调光技术

PWM调光是通过控制LED驱动电流的通断时间比例来实现亮度调节的方法。在一个周期内,驱动电流导通的时间越长,LED的平均电流越大,亮度越高;反之,驱动电流导通的时间越短,LED的平均电流越小,亮度越低。PWM调光技术的优点是调光范围宽,可以实现从0%-100%的无级调光;调光精度高,能够精确控制LED的亮度;发光效率高,在调光过程中LED的发光效率基本保持不变。然而,PWM调光也存在一些缺点,如当调光频率较低时,人眼可能会察觉到闪烁现象,影响视觉舒适性;此外,PWM调光会产生电磁干扰,需要采取相应的措施进行抑制。

# 2.2.2 PCM调光技术

PCM调光是通过改变脉冲编码来实现亮度调节的方法。它将亮度信息编码成一系列的脉冲信号,通过控制脉冲信号的组合和顺序来调节LED的亮度。PCM调光技术的优点是可以实现多级亮度调节,调光精度较高;同时,由于采用了数字编码方式,抗干扰能力强。然而,PCM调光技术的实现较为复杂,需要专门的编码和解码电路,成本相对较高。

2.3 两种调光技术在隧道照明应用中的优缺点比较 模拟调光技术实现简单,成本较低,但调光范围有 限,发光效率在低亮度时会有所下降。在隧道照明中, 模拟调光适用于对亮度调节范围要求不高、对成本较为 敏感的场合。PWM调光技术调光范围宽,精度高,发光效率稳定,但可能存在闪烁和电磁干扰问题。在隧道照明中,PWM调光适用于对亮度调节要求较高、需要实现动态调光的场合。通过合理选择调光频率和采取有效的抗干扰措施,可以克服PWM调光的缺点,充分发挥其优势。

# 3 LED 调光技术与光环境的耦合机制研究

#### 3.1 耦合关系分析

LED调光技术与隧道光环境之间存在着复杂的耦合关系。LED调光参数(如亮度、色温等)的变化会直接影响隧道内的光环境质量,而隧道内的光环境(如光照强度、均匀度、眩光等)又会反过来影响驾驶员的视觉感受和行车安全,进而对LED调光策略的制定产生影响[1]。具体来说,当LED亮度过高时,可能会导致隧道内出现眩光,影响驾驶员的视线,增加交通事故的风险;而当LED亮度过低时,驾驶员可能无法清晰地看到道路情况,同样会影响行车安全。因此,需要找到LED调光参数与光环境质量之间的最佳平衡点,实现节能与安全的双赢。

#### 3.2 耦合模型构建

为了定量描述LED调光技术与光环境的耦合关系, 本研究从视觉舒适性、节能效果和安全性等多个维度构 建了耦合模型。

## 3.2.1 视觉舒适性模型

视觉舒适性是衡量隧道光环境质量的重要指标之一。本研究采用眩光指数(UGR)和亮度均匀度(Uo)来评价视觉舒适性。眩光指数UGR的计算公式为:

$$UGR = 8lg \frac{0.25}{L_{b}} \sum_{i=1}^{n} \frac{L_{si}^{2} \omega_{i}}{p_{i}^{2}}$$

其中, $L_b$ 为背景亮度, $L_{si}$ 为第i个光源的亮度, $\omega_i$ 为第i个光源对眼睛的立体角, $P_i$ 为第i个光源的位置指数。 亮度均匀度Uo的计算公式为:

$$Uo = \frac{L_{min}}{L_{avg}}$$

其中, $L_{min}$ 为隧道内最小亮度, $L_{avg}$ 为隧道内平均亮度。

## 3.2.2 节能效果模型

节能效果是隧道照明节能控制的重要目标。本研究 采用能耗降低率来评价节能效果,其计算公式为:

节能效果 = 
$$\frac{E_0 - E_1}{E_0} \times 100\%$$

其中, $E_0$ 为采用传统照明方式时的能耗, $E_1$ 为采用 LED调光技术后的能耗。

#### 3.2.3 安全性模型

安全性是隧道照明的首要目标。本研究采用事故发

生率来评价安全性,但由于事故发生率难以直接测量, 本研究采用能见度作为安全性的间接评价指标。能见 度与光照强度、对比度等因素有关,其计算公式较为复 杂,在实际应用中可以通过实验测量得到。

综合以上三个维度的模型,构建LED调光技术与光环境的耦合模型:

$$F(x) = w_1 \times f_1(x) + w_2 \times f_2(x) + w_3 \times f_3(x)$$

其中,F(x)为耦合模型的综合评价指标,x为LED 调光参数(如亮度、色温等), $f_1(x)$ 、 $f_2(x)$ 、 $f_3(x)$ 分别为视觉舒适性、节能效果和安全性模型的评价函数, $w_1$ 、 $w_2$ 、 $w_3$ 为各模型的权重系数,可根据实际需求进行调整。

# 3.3 模型求解与优化

为了求解耦合模型,得到最优的LED调光参数,本研究采用遗传算法进行优化。遗传算法是一种模拟自然界生物进化过程的优化算法,具有全局搜索能力强、适用于复杂非线性问题求解等优点。

## 具体步骤如下:

初始化种群:随机生成一组LED调光参数作为初始种群。

计算适应度函数:根据耦合模型计算每个个体的适应度值,适应度值越大表示该个体的综合性能越好。

选择操作:采用轮盘赌选择法选择适应度较高的个体进入下一代种群。

交叉操作:对选中的个体进行交叉操作,生成新的个体。

变异操作:对新生成的个体进行变异操作,增加种群的多样性。

判断终止条件: 当达到预设的迭代次数或适应度值 满足要求时,终止算法,输出最优解。

# 4 实验验证与结果分析

## 4.1 实验平台搭建

为验证耦合模型准确性和有效性,搭建隧道照明实验平台,包括模拟隧道、LED灯具、光照传感器、数据采集系统。

模拟隧道: 木质结构,长10m、宽3m、高2.5m,内壁用黑色吸光材料处理,反射率从0.5降至0.1以下,减少反射光干扰。

LED灯具:可调光LED面板灯,安装在隧道顶部,间距2m,亮度可调50-500cd/m²,色温可调2700-6500K,调光精度高。

光照传感器:高精度光照度计,分布在隧道入口、中间、出口各3个,共9个,测量范围0.1-1000001x,精度

±2%<sub>0</sub>

数据采集系统:由计算机和数据采集软件组成,实时采集光照传感器数据并存储分析,采样频率1Hz。

# 4.2 实验方案设计

实验分两组:

第一组为固定亮度实验:设置LED亮度100、200、300、400、500cd/m²,测量光照强度等参数,分析亮度对光环境质量影响。每个亮度值持续测量30分钟,每5分钟记录一次数据,共6组。

第二组为动态调光实验:根据耦合模型生成的调光 策略实时调整LED亮度,模拟不同交通流量和光照强度 下的调光过程。每隔10分钟改变一次条件,共6次,每次 持续测量20分钟,记录参数验证动态调光效果。

## 4.3 实验结果分析

固定亮度实验结果分析: LED亮度增加, 隧道平均和最大光照强度线性增加, 如亮度从100cd/m²增至500cd/m², 平均光照强度从851x增至4201x, 最大从1201x增至5801x。眩光指数UGR随亮度增加而增大, 亮度超300cd/m²时UGR超人体舒适范围(UGR > 16), 如亮度100cd/m²时UGR为12, 500cd/m²时为23。亮度均匀度Uo在亮度低时较高, 随亮度增加因灯具光干扰增大而下降, 如亮度100cd/m²时Uo为0.65, 500cd/m²时为0.52。

动态调光实验结果分析:根据调光策略实时调整 LED亮度,隧道光照强度能动态调整,眩光指数和亮度均匀度保持在合理范围<sup>[2]</sup>。如交通流量低时亮度调至 150cd/m²左右,UGR约13,Uo高于0.6;交通流量高时亮度调至350cd/m²左右,UGR约16,Uo高于0.55。与传统固定亮度照明相比,动态调光节能超30%,实验期间平均能耗15kW•h,传统方式22kW•h,节能约31.8%。对比实验结果与模型预测值,误差小,光照强度平均误差±5%以内,眩光指数±1以内,亮度均匀度±0.05以内,验证了耦合模型的准确性和有效性。

# 5 隧道照明节能控制策略优化

5.1 基于耦合模型的调光策略制定 根据耦合模型的研究结果,制定基于视觉舒适性、 节能效果和安全性综合优化的调光策略。在隧道人口段,根据外部光照强度和车辆行驶速度,采用快速调光方式将亮度调整到合适水平,减少驾驶员的视觉适应时间<sup>[3]</sup>。在中间段,根据交通流量和时间变化,采用动态调光方式保持亮度稳定,同时实现节能控制。在出口段,逐渐降低亮度,避免出现眩光,确保驾驶员能够清晰地看到外部道路情况。

## 5.2 智能控制系统的设计与实现

为了实现上述调光策略,可设计基于微控制器和传感器的智能控制系统。该系统包括光照传感器、车辆检测传感器、微控制器、LED驱动电路等部分<sup>[4]</sup>。光照传感器用于实时测量隧道内外的光照强度,车辆检测传感器用于检测隧道内的交通流量。微控制器根据传感器采集的数据,结合耦合模型生成的调光策略,控制LED驱动电路调整LED亮度。

#### 结语

本研究聚焦隧道照明节能控制中LED调光技术与光环境的耦合问题,取得系列成果:分析了隧道照明需求与现有问题,阐述LED调光技术重要性;介绍常见调光技术及原理并分析优缺点;构建多维度耦合模型并验证其准确有效;提出优化节能控制策略且应用效果良好。不过,研究仍有不足,耦合模型精度待提升,智能控制系统稳定性和可靠性需增强。未来要开展大规模应用研究,随着LED技术和智能控制理论发展,该技术将不断完善,助力交通基础设施节能减排与可持续发展。

#### 参老文献

[1]陈锦安.高速公路数字化调光调色温的LED隧道灯照明系统[J].中国交通信息化,2021,(06):127-129.

[2]刘晓娜,张丽娜.高速公路隧道LED照明无极调光智能控制系统及应用[J].科学技术创新,2022,(22):164-167.

[3]宋荣恒.基于DALI总线的隧道LED照明动态调光控制系统设计[J].交通世界,2023,(12):161-163+185.

[4]肖伟.智能调光系统在隧道照明节能设计中的应用 [J].工程建设与设计,2025,(13):75-77.