

软件定义测发控系统架构分析与设计

田元元 薛建彬 车博山 寇海军
北方自动控制技术研究所 山西 太原 030006

摘要: 软件定义测发控系统架构以软件为核心, 实现了对导弹、火箭等装备测试、发射、控制流程的高效管理。本文通过分析软件定义技术的原理与应用, 设计了模块化、标准化、可扩展的系统架构, 利用分层解耦、中间件技术及资源管理与调度策略, 实现软硬件解耦与资源优化。该系统具有任务灵活度高、资源利用率高、系统可靠性强的特点, 为测发控领域的技术创新与应用提供了有力支持, 展现了显著的优势与应用潜力。

关键词: 软件定义测发控系统; 架构分析; 设计

引言: 随着信息技术的飞速发展, 软件定义技术逐渐在航空航天领域展现出巨大潜力。软件定义测发控系统作为新一代测发控解决方案, 通过以软件为核心, 实现对测试、发射、控制流程的灵活定义与高效管理。本文旨在深入分析软件定义测发控系统的架构设计与实现方法, 探索其在提升系统灵活性、资源利用率及可靠性方面的优势, 为航空航天领域的测发控技术发展提供新的思路与参考, 推动相关技术的创新与应用。

1 软件定义测发控系统基础

1.1 软件定义技术概述

(1) 软件定义技术的起源与发展: 源于信息技术领域对硬件功能灵活扩展的需求, 早期在服务器虚拟化技术中萌芽, 随着云计算、大数据技术的兴起快速发展。其核心是通过软件逻辑主导硬件资源调度, 打破传统硬件功能固化的局限, 近年来在工业控制、航空航天等领域加速渗透, 成为技术升级的重要方向。(2) 相关领域应用: 在软件定义网络(SDN)中, 通过分离控制平面与数据平面, 实现网络拓扑动态调整, 广泛应用于数据中心流量管理; 软件定义无线电(SDR)则通过软件配置实现多频段、多制式信号处理, 在通信、雷达等领域替代传统专用硬件, 提升设备适应性及升级效率。

1.2 软件定义测发控系统内涵

(1) 定义与特点: 软件定义测发控系统是指以软件为核心驱动力, 对导弹、火箭等装备的测试、发射、控制流程进行定义与管控的系统。它具备三大显著特点: 软硬件解耦, 硬件作为通用基础平台, 标准化模块通过软件调用实现各类功能; 功能可重构, 依据不同任务需求, 快速灵活地调整测发控逻辑; 资源可复用, 硬件资源可按需分配, 有效降低设备冗余, 提高资源利用效率。(2) 与传统测发控系统的对比: 相较于传统测发控系统, 软件定义测发控系统优势明显。在任务准备阶

段, 能快速通过软件调整配置, 大幅缩短准备时间; 面对不同任务需求的改造, 只需修改软件, 成本远低于传统系统更换硬件的方式; 且软件的容错机制能更好应对故障。不过, 软件定义测发控系统也存在不足, 对软件可靠性要求极高, 一旦软件出现漏洞或故障, 将影响整个系统运行; 在复杂场景下, 软件调度可能导致实时性受影响; 同时, 初期软件开发需投入大量人力、物力与时间成本^[1]。

2 软件定义测发控系统架构设计

2.1 系统架构设计原则与目标

(1) 模块化、标准化、可扩展性。模块化设计将系统拆分为独立功能模块, 如测试模块、发射控制模块等, 各模块通过标准化接口交互, 降低模块间耦合度, 便于单独升级与维护; 标准化聚焦硬件接口、软件协议及数据格式统一, 硬件采用通用总线接口, 软件遵循行业通信协议, 数据按固定格式传输, 保障不同设备兼容; 可扩展性通过预留硬件插槽与软件功能接口实现, 硬件支持新增传感器、控制器接入, 软件能快速集成新测发控算法, 满足任务复杂度提升需求。(2) 提高资源利用率、任务灵活度和系统可靠性。资源利用率提升依托动态资源分配机制, 通过软件调度将硬件资源(如计算单元、存储模块)按需分配给不同任务, 避免资源闲置; 任务灵活度体现在软件定义任务流程, 无需改动硬件, 即可通过调整软件参数切换测发控模式, 适配导弹、火箭等不同装备测试发射需求; 系统可靠性通过硬件冗余设计与软件容错机制实现, 关键硬件模块备份, 软件具备故障检测与自动恢复功能, 减少单点故障对系统的影响。

2.2 分层解耦架构

(1) 层次划分。系统采用三层分层解耦架构, 自下而上依次为硬件资源层、中间件层、应用层。硬件资源

层是系统基础,中间件层为衔接纽带,应用层直接面向用户需求,三层独立运行又协同工作,实现软硬件彻底解耦。(2)各层次功能与职责。硬件资源层由传感器、控制器、计算设备等物理硬件构成,负责采集测发控过程中的温度、压力等数据,执行控制指令,提供基础计算与存储能力,同时接受中间件层调度;中间件层承担硬件抽象与资源集成职责,通过硬件抽象接口将不同硬件的功能封装为标准化软件服务,屏蔽硬件差异,同时整合分散的硬件资源,形成统一资源池,为应用层提供调用接口;应用层依据实际测发控需求,开发测试管理、发射控制、数据可视化等应用程序,向用户提供具体服务,用户通过应用层操作即可完成装备测试、发射等任务^[2]。

2.3 关键技术分析

(1)中间件技术。中间件技术通过构建硬件抽象层与资源集成框架,实现硬件资源的高效管理。硬件抽象层将硬件设备的驱动程序、功能接口封装为通用API,应用层调用API即可控制不同硬件,无需关注硬件细节;资源集成框架通过统一协议将分散的硬件资源接入资源池,实时监控资源状态,动态分配资源,保障硬件资源按需高效利用,是实现软硬件解耦的核心技术支撑。

(2)资源管理与调度。资源管理与调度技术依托智能调度算法与资源监控系统,实时采集硬件资源使用情况,结合任务优先级与资源需求,制定最优资源分配方案。例如,高优先级的发射控制任务优先分配计算资源,低优先级的数据分析任务在资源空闲时执行;同时支持任务动态调整,当任务需求变化时,快速重新分配资源,既避免资源浪费,又确保任务高效执行,提升系统任务灵活度^[3]。(3)安全与可靠性保障。安全保障方面,采用数据加密传输技术对测发控数据加密,防止数据泄露;通过访问控制机制限制用户操作权限,避免非法操作。可靠性保障则通过硬件故障检测、软件容错与系统备份实现,硬件实时监测运行状态,发现故障立即切换至备份模块;软件采用冗余设计,单一模块故障不影响整体功能;系统定期备份关键数据,故障后可快速恢复,确保测发控过程稳定可靠。

3 软件定义测发控系统实现

3.1 硬件资源集成与抽象

(1)硬件组件的模块化设计与实现。硬件组件采用模块化设计,将传感器(温度、压力传感器等)、控制器(伺服控制器、电源控制器等)、计算单元(嵌入式处理器、FPGA模块)等拆分为独立功能模块。各模块遵循统一机械尺寸与电气接口标准,例如采用标准化插

槽式设计,可直接插拔更换;内部电路按功能分区布局,降低模块内部干扰。实现时通过仿真测试验证模块功能独立性,确保单一模块故障不影响其他组件,同时支持按需增减模块,适配不同测发控任务需求。(2)硬件资源的虚拟化与标准化。通过硬件抽象层(HAL)实现资源虚拟化,将物理硬件的功能封装为虚拟资源池,例如将多个传感器的采集功能虚拟为“通用数据采集服务”,隐藏硬件型号差异。标准化方面,制定统一资源描述协议,明确虚拟资源的参数格式(如数据精度、传输速率)与调用接口,确保不同硬件虚拟后可被统一调度。同时建立资源映射表,实时记录物理硬件与虚拟资源的对应关系,保障软件调用虚拟资源时能精准匹配物理设备。

3.2 中间件开发与部署

(1)中间件的功能实现与优化。中间件核心功能包括资源管理、任务调度与通信适配。资源管理模块通过扫描硬件抽象层获取虚拟资源信息,建立资源状态库;任务调度模块基于优先级算法分配资源,优先响应发射控制等关键任务。优化时采用轻量化设计,删减冗余代码降低运行开销,同时引入缓存机制,减少高频资源调用的延迟,通过压力测试验证中间件在高并发场景下的稳定性。(2)中间件与系统其他层次的接口设计。中间件与硬件资源层采用标准化硬件抽象接口,支持即插即用;与应用层通过RESTful API接口交互,应用层可通过API调用中间件提供的资源服务,接口参数采用JSON格式,确保数据传输兼容性。接口设计时加入错误处理机制,当硬件故障或应用层请求异常时,返回明确错误码与提示信息,同时设置接口访问权限控制,防止非法调用,保障数据传输安全。

3.3 应用层设计与实现

(1)应用组件的模块化与动态加载。应用层按功能拆分为测试管理、发射控制、数据可视化等组件,各组件以插件形式开发,支持独立编译与更新。动态加载通过插件管理框架实现,系统启动时自动扫描插件目录,加载所需组件;运行中可通过软件指令卸载旧组件、加载新组件,无需重启系统,例如切换测发控任务时,动态加载对应任务的控制组件,提升系统灵活性。(2)用户界面设计与实现。用户界面采用分层设计,底层为数据交互模块,实时接收中间件传输的测发控数据;上层为可视化界面,通过图表(实时曲线、仪表盘)直观展示参数变化,关键数据(如燃料压力、点火信号)用高亮颜色标注。界面支持自定义布局,用户可按需调整模块位置;同时加入操作权限分级,管理员可配置参数,

普通操作员仅能查看数据,通过用户体验测试优化界面交互逻辑,降低操作复杂度^[4]。

3.4 系统集成与测试

(1) 各层次模块的集成与调试。采用自下而上的集成方式,先完成硬件资源层与中间件的集成,验证资源虚拟化与调度功能;再集成应用层组件,测试组件调用中间件服务的准确性。调试时使用示波器、逻辑分析仪监测硬件信号,通过日志分析工具追踪软件数据流向,定位模块间的接口冲突或数据传输错误,例如解决应用层与中间件的参数格式不匹配问题,确保各层次协同运行。(2) 系统功能与性能测试。功能测试模拟实际测发控场景,验证测试数据采集、发射指令下发、故障报警等功能是否达标,例如测试传感器数据异常时系统是否能自动触发冗余传感器切换。性能测试通过压力测试工具模拟多任务并发场景,监测系统响应时间(要求关键任务响应 $\leq 100\text{ms}$)、资源利用率(CPU利用率 $\leq 80\%$)等指标,同时进行可靠性测试,连续运行72小时验证系统稳定性,确保满足实际应用需求。

4 软件定义测发控系统应用与验证

4.1 应用场景分析

(1) 航天器发射过程中的应用。在航天器发射中,系统可动态适配不同型号火箭的测发需求。发射前,通过软件快速配置推进剂检测、姿态校准等功能模块,无需更换硬件;发射中,实时调度硬件资源监控箭体温度、振动等参数,若某传感器故障,软件可立即切换至冗余设备,保障数据连续采集;发射后,通过软件回溯测发数据,辅助故障分析,大幅提升发射流程的灵活性与可靠性。(2) 测控系统中的功能扩展与升级。传统测控系统升级需更换硬件,成本高、周期长。该系统通过软件即可扩展功能,如新增航天器轨道预测算法、远程操控模块;升级时仅需更新中间件或应用层软件,无需停机,例如为测控系统新增多目标协同监测功能,仅需加载对应应用插件,实现快速迭代,降低升级成本。

4.2 原型系统设计与实现

(1) 原型系统的功能与性能要求。功能上需支持航天器基础测发(参数采集、指令下发)、资源动态调度;性能要求任务响应时间 $\leq 150\text{ms}$,资源利用率 \geq

85%,连续运行48小时无故障,同时兼容3种以上航天器测发协议。(2) 原型系统的设计与实现过程。基于分层架构设计,硬件采用模块化传感器与嵌入式计算单元;中间件开发资源调度与接口适配模块;应用层开发测发控制、数据可视化组件。实现中先完成硬件集成与虚拟化,再开发部署中间件,最后集成应用组件,通过分步调试确保各模块协同,最终搭建出可模拟航天器测发流程的原型系统。

4.3 系统验证与评估

(1) 验证方法与指标。采用场景模拟法验证,模拟航天器发射、测控升级场景。指标包括任务灵活性(切换测发任务耗时 ≤ 30 分钟)、资源利用率(硬件空闲率 $\leq 15\%$)、系统可靠性(故障自愈时间 ≤ 10 秒)。(2) 验证结果与评估。验证显示,任务切换耗时22分钟,资源利用率88%,故障自愈时间8秒,均优于传统系统(任务切换需4小时、资源利用率65%、故障自愈需30分钟)。该系统在灵活性、资源效率、可靠性上显著领先,但复杂场景下实时性仍需优化。

结束语

综上所述,软件定义测发控系统架构以其模块化、标准化和可扩展性的设计理念,实现了软硬件的高效解耦与资源优化,显著提升了测发控流程的灵活性与系统可靠性。通过中间件技术、资源管理与调度策略的实施,该系统在实际应用中展现出强大的任务适应能力与资源利用效率。未来,随着技术的不断进步与应用深入拓展,软件定义测发控系统将在航空航天领域发挥更加重要的作用,为装备测试、发射与控制提供更加智能、高效的技术支持。

参考文献

- [1]王聪,王华茂.基于软件定义的运载火箭测发控系统架构研究[J].计算机测量与控制,2022,30(10):100-102.
- [2]李军.航天发射场软件定义测发控体系架构研究[J].宇航总体技术,2021,5(4):70-78.
- [3]刘磊,丁一波.基于云原生的运载火箭测发控软件架构设计[J].航天控制,2023,41(1):80-87.
- [4]郭思岩.面向多型号任务的通用测发控系统设计与实现[J].电子设计工程,2022,30(15):174-176.